

Programovanie robotického ramena v CIROS[®] Education

Priemyselná informatika

Autor: Ing. Ján Lechman

CIROS[®] Education - programovanie

* Programovanie: potrebné vytvoriť projekt v CIROS[®]

Education

1. Programming / Project Management
2. V okne Project Management / Projects / New...

CIROS[®] Education - programovanie

V okne New File zvolit' typ programovacieho jazyka:

* Pre robotické rameno Mitsubishi RV-2AJ

Melfa Basic V (MBA-V)

CIROS[®] Education - programovanie

Project Management / Projects / Files /
New...

Názov súboru.mb5

CIROS[®] Education - programovanie

- * Príkazy programu Melfa Basic V pre robotické rameno Mitsubishi RV-2AJ:
- * **Mov Position** – pohyb robotického ramena optimálnou trajektóriou na označenú pozíciu
- * **Mvs Position** – pohyb robotického ramena priamočiaro k zadanej pozícii

CIROS[®] Education - programovanie

- * **Mvr PositionStart, PositionTransit, PositionEnd** – pohyb robotického ramena po kružnici; je potrebné zadať pozíciu začiatku kružnice, tranzitného bodu a konca kružnice

CIROS[®] Education - programovanie

- * **Dly Time** – delay – oneskorenie pokračovania programu o počet sekúnd zadaných v položke Time
- * **Ovrd Percento** – zmena rýchlosti pohybu robotického ramena podľa udaného percenta z maximálnej rýchlosti

CIROS[®] Education - programovanie

- * **Hclose 1** – tento príkaz zatvorí chápadlo ruky robotického ramena
- * **Hopen 1** – tento príkaz otvorí chápadlo ruky robotického ramena

CIROS[®] Education - programovanie

Overenie programu:

- * Nastavenie Project Management / Controller / RV-2AJ
- * Project: Názov projektu

- * **Kompilácia** Ctrl + F9
- * **Reset** Ctrl + F5
- * **Start** F5



Ďakujem za pozornosť